# PAD-L Series TYPE II

# 可変直流定電圧・定電流電源 取扱説明書

# 適用機種

PAD8-50L

PAD 16-50L

PAD20-40L

PAD35-30L

PAD55-20L

PAD70-15L

PAD110-10L

PAD160-7L

PAD250-4.5L

この製品は、菊水電子工業株式会社の厳密な試験・検査を経て、その性能は規格を満足していることが確認され、お届けされております。

弊社製品は、お買上げ日より1年間(但し、電子管類・メカニカルチョッパ類は、 6ヶ月間)に発生した故障については、無償修理いたします。

但し、次の場合は有償で修理させていただきます。

- 1. 取扱説明書に対して誤ったご使用、及びご使用上の不注意による故障、損傷。
- 2. 不適当な改造・調整・修理による故障及び損傷。
- 3. 天災・火災・その他外部要因による故障及び損傷。

なお、この保証は日本国内に限り有効です。

#### 一 お 願 い 一

修理・点検・調整を依頼される前に、取扱説明書をもう一度お読みになった上で再 度点検していただき、なお不明な点、異常がありましたらお買上げ元、又は下記にお 間合せください。

#### 正誤表

PAD-Lシリーズ TYPE [ の取扱説明書に下記の内容を追記・修正の上, ご使用下さるようお願い申し上げます。

自己

21ページ 上から9行目、3.項に追記

制御のコモンは +S です。

E1 に使用する電源には、フローティング出力でリップル・ノイズの少ないものを使用してください。フローティング出力以外の電源を接続すると機器を損傷する恐れがありますので注意してください。また、定電圧・定電流を同時にコントロールする場合にも電圧コントロールのコモンが共通でないため、コントロール用外部電源には、それぞれフローティング出力のものが必要です。

- 25ページ 上から6行目 4.項に修正 及び 7行目 5.項に追記
  - C → 宮解コンデンサC
  - 5. 制御のコモン ② 端子は出力の ① 端子とほぼ同電位です。 Ein に使用 する電源は、フローティング出力のものを使用してください。

# PAD-L シリーズのパネル表示ランプについて Indicator lamps on the panel for PAD-L series

パネルのランプは生産中止となり変更いたしました。

お客様でのランプの交換はできなくなりましたので、予備のランプは付属していません。

切れた場合はお買い上げ元、または当社営業所へお問い合わせください。

Lamps on the panel were dropped from production and changed.

Because it was not possible to replace the lamp with new one by a user, spare lamps are not included.

When the lamp ran out, please inquire to Kikusui distributor/agent.

Copyright@ 2000 KIKUSUI ELECTRONICS CORP. IA002481

# PAD-L シリーズのパネル表示ランプについて Indicator lamps on the panel for PAD-L series

パネルのランプは生産中止となり変更いたしました。

お客様でのランプの交換はできなくなりましたので、予備のランプは付属していません。

切れた場合はお買い上げ元、または当社営業所へお問い合わせください。

Lamps on the panel were dropped from production and changed.

Because it was not possible to replace the lamp with new one by a user, spare lamps are not included.

When the lamp ran out, please inquire to Kikusui distributor/agent.

	±= 4eπ	m:	頁
1	章 概	要	1
	1 - 1	概 説	1
	1 - 2	仕 様	2
	*	消費電流グラフ	4
	*	外 形 図	6
2	章 使	用法	7
	2 - 1	使用前の注意事項	7
	2 - 2	電源電圧 100/200 V の変更方法	10
	*	パネル図	11
	2 - 3	パネルの説明	12
	2 - 4	定電圧電源としての使用法	14
	2 - 5	定電流電源としての使用法	15
3	章 保	護 回 路	16
	3 - 1	概    要	16
	3 - 2	各種保護回路	16
	3 - 3	過電圧保護(O.V.P)の使用法	17
4	章 応	用	18
	4 - 1	リモートセンシング	18
	4 - 2	定電圧のリモートコントロール(抵抗・電圧)	19
	4 - 3	出力のオン・オフ ・	22
	4 - 4	定電流のリモートコントロール(抵抗・電圧)	24
	4 - 5	ワンコントロール並列運転	27
	4 - 6	ワンコントロール直列運転	28
	4 - 7	バッテリー,コンデンサの定電硫充放電	30
	4 - 8	電源スイッチの遮断	32
5	章 動	作 原 理	33
	5 - 1	概 説	33
	5 - 2	制御整流回路 平滑回路	34
	5 - 3	位相制御回路	3 4
	5 - 4	定電圧回路	3 5
	5 - 5	定電流回路	3 6
	5 - 6	理想的電圧源・電流源との相違点	38
	*	プロック・ダイアグラム	40
6	章 保	守	41
	6 - 1	点検・調整	42
	6 - 2	故障の症状と原因	4 6
	*	<b>" PAD-L</b> シリーズ	
		旧型と新型とのワンコントロール選転の方法について	4.0

## 1 章 概 要

#### 1-1 概 説

本機は十分に余裕をもった合理的回路設計により、高い信頼性と優れた電気特性を 持ち研究・実験用の可変電源・長期エージング用固定電源など広い用途に使用できる ユニバーサル形の工業用電源装置です。

"PAD-L" シリーズの特徴は

1. 低出力電圧時の力率の向上

整流平滑回路にチョーク・インプット回路を採用した為。入力皮相電流が少なくなり力率が改善されています。このため電源トランスが小さくなり、装置の小形・軽量に大きく貢献しました。

2. 交流入力電圧の波形歪みの減少 チョーク・インブット回路を採用したため入力電流に高調波成分が少なくなり、 波形の歪みが少なく、ラインに与える妨害がわずかです。

3. すぐれた温度係数

使用部品の選定,回路の改良,強制空冷による放熱処理により 50 ppm/℃の低温 度ドリフトのほか,放置(経時)ドリフトもすぐれています。

4. 速い過渡応答

広帯域な誤差増幅器は安定な周波数 – 利得・位相特性で高い周波数までループゲインを持つているため・出力インピーダンスが低く急激な変化にも十分応答できます。

5. 低リップル・ノイズ電圧

実効値はもちろん、ビーク値も十分低くおさえてあります。

出力電圧は 10回転ポテンショメータを使用し、0 V より定格電圧まで微細に可変することができます。

カレント/ポルテージ・リミット・スイッチによって電流 電圧 のブリセットが可能な低か、運転中に定電圧 定電流 の設定値を確認することができます。

本機の保護回路は内部に電圧検出回路・電流検出回路・温度検出回路を持っている ほか、パネル面より電圧設定可能な過電圧保護回路(OVP)を標準で内蔵しています。 その他、オプションで、高速形過電圧保護装置(サイリスタクローバ方式)を取り付け ることができます。特に許容電圧範囲が狭く少しでも過電圧が加わると破損する恐れ のある負荷や無人で昼夜運転している負荷の場合、万一に備ぎてサイリスタ・クロー パ式高速形過電圧保護装置 OVP(オプション)の併用をお勧め致します。

外形は卓上タイプとなっておりますが EIA規格又は JIS 規格のラックに取付ける ことができます。

ど使用に際しては本取扱説明書を熟読の上。十分にご活用ください。

(不明な点やお気付きの点がございましたら代理店・営業所・本社までご連絡ください。)

1-2 仕 様

		4	9,0	4,4	4,4	4	4				
		đ	7	LAD	LAD	LVD	FAD	FAD	PAD	PAD	PAD
			70c-8	16-50L	20-40L	32-30L	55-20L	70-15L	110-10L	160-7L	250-4.5L
ل لا											
7,7	入力電源				) V	AC 100V/200V,		50/60Hz, 19	ø		
消費	消費電力 AC 100V	00V 定格負荷	約1.0 KVA	約1.7KVA	約1.7KVA	約1.8KVA	約1.9KVA	約1.0KVA 約1.7KVA 約1.7KVA 約1.8KVA 約1.9KVA 約1.9KVA 約1.9KVA 約1.9KVA 約1.9KVA	約1.9KVA	約1.9KVA	約1.8KVA
出 力											
田大田	出力電圧	10回転	$0 \sim 8V$	0~16V	0~20V	0~35V	0~55V	0~7 0V	0~110V	0~160V	0~250V
	電圧分解能(理論値	論値)	1.5mV	3 mV	3.6 mV	6.3 mV	10mV	13mV	20 mV	29 mV	45 mV
曲力	出力電流	1回転	0~50A	V 0 5~0 V	0~40A	0~30A	0~20A	0~15A	0~10A	0~7 A	0~4.5 A
	電流分解能(理論値	論値 )	170mA	170mA	136mA	102mA	68mA	51mA	34 mA	24mA	16 mA
定電圧特性											
安定废米1 電廠	電源電圧の ±10	±10 名 変動に対して				0.005 % + 1mV	1mV				0.005%+2mV
出力	7電流の0~10(	出力電流の0~100% 変動に対して	0.	0.005% + 2mV	пV	0.005 % + 1mV	1mV			0.005%+2mV 0.005%+3mV	0.00 5%+3mV
リップル・ノ	リップル・ノイズ (5Hz ~ 1MHz ) rms	MHz)rms *2	500 µV	500 µV	500 MV	500 µV	500 µV	1mV	1mV	1mV	5mV
過渡応答特合	過度応答特性(5~100%)*3(標準值)	*3(標準值)				50 µ Sec.	. 5 6				
温度係数	(標準值)					50PPm/C	2/1				
リモートコン	モートコントロール電圧					約0~100	10 V				
しましてロン	リモートコントロール抵抗					約0~10kΩ	10 k D				
定電流特性											
安定度 電源	電源電圧の ±10	土10 多 変動に対して	3mA	3mA	3mA	3mA	1mA	1mA	1mA	1mA	lmA
出力	3電圧の0~10(	出力電圧の0~100% 変動に対して	5mA.	5mA	5mA	5mA	2mA	3mA	3mA	2mA	2mA
リップル・ノ	ップル・ノイズ (5Hz ~ 1MHz ) rms	MHz)rms *2	10mA	10mA	10mA	5mA	2mA	5mA	2mA	2mA	2mA
リホートロン	モートコントロール電圧(約	約)	$0 \sim 0.5 \mathrm{V}$	$0 \sim 0.5  \mathrm{V}$	$0 \sim 0.4  \mathrm{V}$	$0 \sim 1  \mathrm{V}$	$0 \sim 1  \mathrm{V}$	$0 \sim 0.45 V$	$0 \sim 1  \mathrm{V}$	0~1.1V	0~0.45V
リモートコントロ	ノトロール抵抗					約0~10kD	10kQ				
使用周囲温度範囲	田					0~40C					
使用周囲恐度範囲	H					10%~90%RH	% RH				
帝却方式						ファンによる強制空冷	5強制空冷				
出力極性					Ī	正または負接地可能	<b>安地可能</b>				
対接地電圧					T1	± 250V DC				± 500 V DC	v DC
余髓 回路											
争	作					入力スイッチを遮断	・を遮断				
温度	温度検出回路動作温度	度			7-	リングバッ	クーリングパッケージにおいて	2001 20	2		
過電	過電圧保護回路	電圧設定範囲 * 4	$3\sim10V$	6~18V	6~22V	6~38V	11~60V	15~80V	20~129V 30~180V		50~280V
0)	( OVP )	動作パルス幅米4					50msec				
	入力とユーズ定格	AC 100V時	15A				30A				
		AC 200V時	10A				15A				
出力	出力とニーズ定格		50A	50A	40A	30A	20A	15A	10A	10A	5 A
間開	温度ヒューズ				47	プトランス巻級上に配置	級上に配置	135 C			

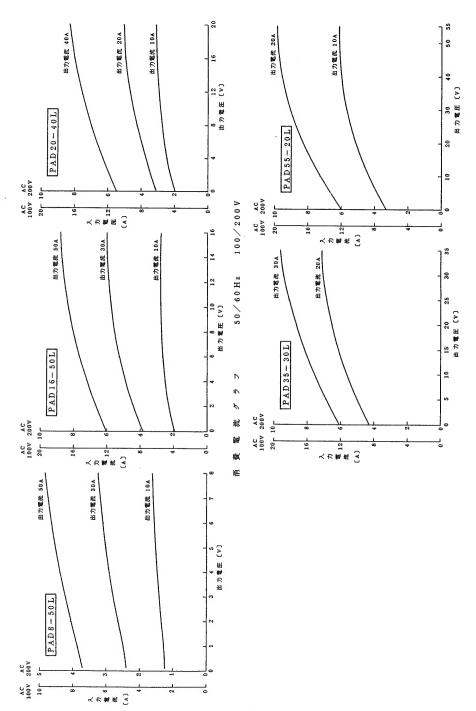
				PAD	PAD	PAD	PAD	PAD	PAD	PAD	PAD	PAD
				8-50L	16-50L	20-40L	32-30L	55-20L		70-15L 110-10L	160-7L	250-4.5L
北北												
<del>.</del>	電圧率	フルスケール	2.5 級	8 V	1 6V	20V	35V	Λ09	7 0 V	110V	175V	250V
	電流計	フルスケール	2.5級	6 0 A	60A	40A	35A	22A	15A	12A	8 A	5 A
<b>宁雷</b> 年動作表示						-	C.V 緑色∮	緑色発光ダイオードにて表示	・ドにて表示			
定電流動作表示						-	C.C 赤色∮	C.C 赤色発光ダイオード化て表示	・ドにて表示			
<b>卷 蒙 莊 在</b>												
1	シャラシ	シャッシー入力電液間				-	DC. 500V		30Ma以上	<del>*</del> 2		
	バイナバ	シャッシー出力端子間					DC. 500V		20Ma以上	<del>*</del>		
# †												
							430W×10	430W × 160H × 400Dmm	D mm			
		最大部					$431W \times 1$	$431W \times 175H \times 490Dmm$	D m m			
一曲				約31kg	約33kg	約33kg	約34kg	約33kg	約34kg	約33kg	約36kg	約34kg
四	(相包品)											
	取扱辦明書	400						į	1 部			
	入力電源	入力電源ヒューズ(予備)	1000用	15A1 #				30A 1本	*			
			200V用	10A1 &				15A 1本	1本			
	入力電源コード	3 - 12					アース線付	アース穣付3芯キャプタイヤコード 3m1本	1-14-14	· 3m 1本		
	かの毎			電圧	電圧チェックチップ	ップ 2本						
							ガードキャップ	ップ・一共	4.7			
	_											

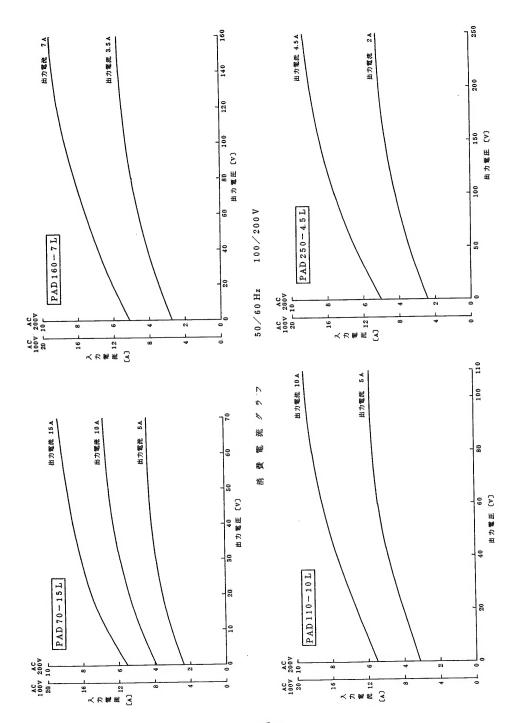
**************************************	BH4M 使用	BH4 使用
	JIS 規格 (ミリ・ラック)	ラック取付 BIA規格(19インチ・ラック)

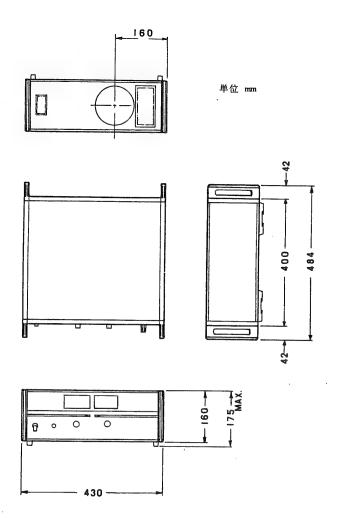
\*1 センシング塩子を使用して遡応\*2 正または負出力のいずれかを接地して適応\*3 出力離圧の0.05%+10mV以内に復稿する時間\*4 籐 準 値\*5 間囲出対路度70%以下にて

炪

- 3 -







[図 1-1] 外形図

## 2 章 使 用 法

## 2-1 使用前の注意事項

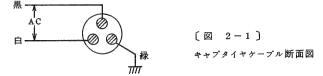
- 1. 入力電源について
  - ○単相90~110V(180~220V)48~62Hzの範囲でご使用ください。
  - Oヒューズは100Vの場合 30A (PAD8-50Lの場合は15A)

※ 200V の場合 15A (PAD8-50L の場合は10A)です。

○消費電力はグラフを参照してください。(4頁・5頁)

## 2. 電源コードについて

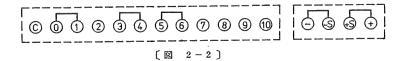
- 〇本機には  $3.5 \text{mm}^2$  (PAD 8-50 Lは  $2 \text{mm}^2$ )の電源コード (キャプタイヤ・ケーブル) が付属しています。
- O圧着端子等でしっかりと配線してください。
- ○付属コードで緑色の線は接地用です。安全のために必ず接地してください。



#### 3. 出力について

- ○後面端子板の各ジャンパーは,しっかりと下図のようにしまっていることを確認してください。
- ○バインデイング・ポスト(前面)または後面,端子板のどちらでも出力がとり だせます。

(※PAD8-50L, 16-50L, 20-40Lは後面端子板からのみです。)



- ○通常は出力端子のいずれか一方を、ショートバーで GND に接続してください。
- ○負荷への配線材は8頁の電線電流容量に従つた電線を使用してください。 細い電線を使用すると電圧降下のため負荷端で電圧の変動になる低か、電線が 発熱して危険です。

#### 4. 周囲温度について

〇 本機の仕様を満足する温度範囲は 0  $\sim$  40  $^{\circ}$ です。 なるべくこの範囲内でど 使用ください。

周囲温度の高い所で使用すると内部の温度検出回路が動作し、電源スイッチを遮断して保護します。その場合は機器を冷してから再投入してください。一般に半導体の平均寿命、電解コンデンサの寿命、小ランス等に使用されている絶縁体の寿命と周囲温度との間には指数関数的な関係が成立し、周囲温度の上昇に対して部品の劣化は急速に進行することが予想されます。

周囲温度をひくくおさえることは機器の寿命の点からも大切なことです。

○ - 10 ℃ 以下の低温で使用した場合,回路が不安定になる事が考えられます。 特に低温環境での使用はご指定ください。

#### 5. 設置場所について

- ○通気口(底面および上面),ファン吹出口をふさがないようにしてください。
- ○ファン吹出口は熱風が吹き出すため、熱に弱い物は置かないようにしてください。
- ○多湿度,ほこりの多い場所での使用は故障の原因となります。
- ○振動のなるべく少ない場所に設置してください。
- ○装置の上や横に高感度な計器を置かないでください。 本機のような大容量電源になるとトランスやチョークコイルから漏洩する電 磁界の強度も大きくなり無視できなくなります。

#### 6. 持ち運び

○ 本機の重心は左よりにあるため、取手を使わずに持ち上げる場合は十分に 注意をしてください。

Ta = 30 °C

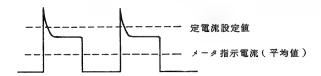
公称断面積	当社推奨電流	電気設備技術基準(告示 25条)
2 m m <sup>2</sup>	10 A	27 A
5.5 m m²	20 A	49 A
8 m m <sup>3</sup>	3 O A	61 A
14 m m <sup>2</sup>	50 A	88A
2 2 m m²	80 A	115 A
30 m m²		139A
38 m m <sup>9</sup>	100 A	162A
50 m m²		190 A
60 m m <sup>2</sup>		2 1 7 A
80 m m²	200A	257A
100 mm²		298A
1 2 5 m m <sup>2</sup>		3 4 4 A
150 m m <sup>2</sup>	300A	395A
200 m m <sup>2</sup>		469A

〔表 2-1〕 電線電流容量表

#### 7. 負荷について

次のような負荷の場合に出力が不安定になるため注意してください。

(a) メータの指示(平均値)では電流設定値以下でも,負荷に流れる電流がピークを持っていて,ピーク値が電流設定値より大きいと,そこで定電流領域に 瞬時入るため出力電圧が低下します。注意して見ると定電流動作表示ランプがうすく点灯しています。



[図 2-3] 負荷電流がピークを持っている場合

との場合, 設定値を大きくするか, 電流容量の増加が必要です。

(b) 電源(本機)へ電力を回生するような負荷(インパータ,コンパータ,変成器のような負荷)の場合、負荷からの逆電流を吸収できないため出力電圧が 上昇して、出力の安定化ができなくなります。

との場合。逆電流をバイバスさせるため負荷に並列に抵抗器 (R) を接続し、 その抵抗に逆電流の最大値以上を流してください。

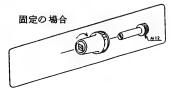
$$R (\Omega) \leq \frac{E_0 (V)}{I_{RP} (A)}$$

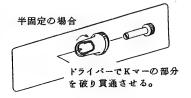
ここで Eo は出力電圧

IRPは逆電流の最大値

#### 8. ガードキャップについて

付属のガードキャップを使用すると、固定または半固定ツマミにすることがで きます。





[図2-4]

# 2-2 電源電圧 100/200V の変更方法

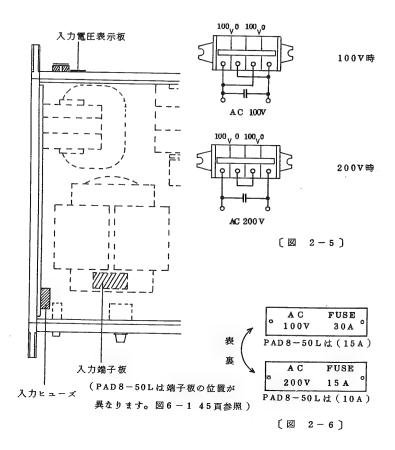
本機は内部端子板の結線を変更することにより入力電圧 100V±10% または 200V ± 10% のどちらの電源でも使用可能です。

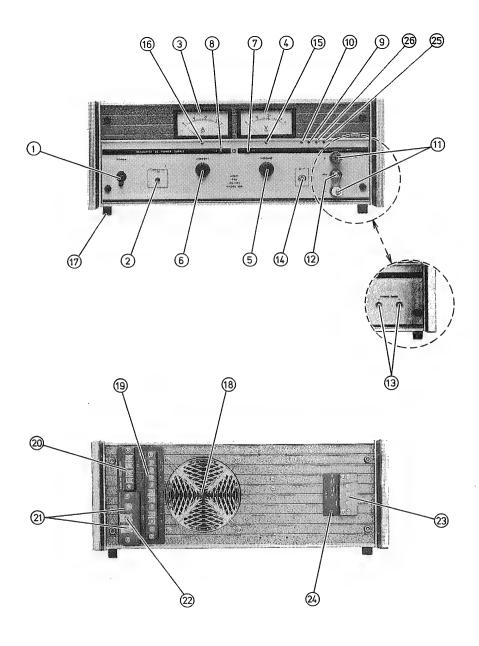
- 1. 主電源トランスの端子板を変更する。 (図2-5参照)
- 2. 入力電源ヒューズを変更する

AC 100 V の時 30 A ( PAD8-50 L の場合 15 A ) AC 200 V の時 15 A ( PAD8-50 L の場合 10 A )

3. 入力電圧表示板を変更する

(図2-6参照)





[図 2-7] パネル図

## 2-3 パネルの説明

#### 各部の名称と動作説明

1. POWER

電源 スイッチ ○電源を開閉するスイッチです。上に倒しますと C.V あるいは C.C ランプが点灯し,電源が供給されます。

注:内蔵されている保護回路(過電圧保護回路・電圧検出回路・電流検出回路・温度検出回路)が動作すると自動的に 遮断されます。遮断すると直ちに投入はできません。原因 を取り去って、60秒ほど待って、再投入してください。

2. CURRENT/VOLT. LIMIT

カレント/ボルテージ・リミット・スイッチ

- ○押している間電流計は定電流の設定値を表示し、電圧計は 定電圧の設定値を表示します。
- 3. 電 流 計 〇出力電流の指示計です 2.5 級
- 4. 電 圧 計 〇出力電圧の指示計です 2.5 級
- 5. 電圧設定ツマミ 〇定電圧動作時の電圧を設定します。 10回転です。

9ページ「ガードキャップについて」を参照ください。

6. 電流設定ツマミ 〇定電流動作時の電流を設定します。 1回転です。

9ページ「ガードキャップについて 」を参照ください。

7. C.V (Constant Voltage)

定電圧動作表示ランプ

- ○本機が定電圧動作をしていることを表示します。 緑色発光ダイオード
- 8. C.C (Constant Current)

定電流動作表示ランプ

- ○本機が定電流動作をしていることを表示します。 赤色発光ダイオード
- 9. 電圧計校正用抵抗器

(R101) ○ これによって電圧計を定期的に校正してください。 (保守の章参照)

10. 電流計校正用抵抗器

(R102) Oこれによって電流計を定期的に校正してください。 (保守の章参照)

- 11. 出力端子 O PAD 8 50L . PAD 16 50L . PAD 20 40L にはついていません。
- 12. GND (接地) O必ず大地に接地してください。 PAD 8-50L. PAD 16-50L. PAD 20-40Lにはついていません。
- 13. VOLTAGE CHECK ※
  - 〇パネル面より出力電圧をチェックできます。

付属のチップを使用して出力電圧に設定することができます。 0.1 A のヒューズを内蔵しています。

※PAD8-50L, PAD16-50L, PAD20-40L にのみ ついています。

14. 過電圧保護 装置の設定穴(3-3 過電圧保護の使用法の項参照)

(O.V.P)

○ 誤操作や故障により出力電圧が設定値を越すと瞬時に電源スイッチを遮断し,負荷を保護します。

( 動作パルス幅 50 ms)

- 15. 電圧計ゼロ調整 〇電圧計の0 V 指示を合わせるための調整穴です。
- 16. 電流計ゼロ調整 〇電流計の0A指示を合わせるための調整穴です。
- 17. ゴム足
- 18. ファン吹出口 ロクーリング・パッケージの空気吹出口です。

熱風が出ますので熱に弱いものは置かないでください。

壁面から30cm以上難してください。

- 19. 端子板 〇リモートコントロール・直並列運転を行う場合に使用する端 子板です。(くわしくは,応用の項参照)
- 20. センシング端子 〇リモート・センシングを行なう端子です(くわしくは,応用

(サンプリング端子) の項参照)

- 21. 出力端子 〇出力を取り出せます。
- 22. GND(接地) O必ず大地に接地してください。
- 23. 入力端子板 〇電源の入力端子です。
- 24. 入力電圧表示板
- 25. 出力電圧オフセット ○電圧設定ツマミを左いっぱいに回したときの出力電圧の調整・また電圧によるリモートコントロール時の入力オフセット電圧の調整用です。
- 26. 出力電流オフセット ○電流設定ツマミを左いっぱいに回したときの出力電流の調整・また電圧によるリモートコントロール時の入力オフセット電圧の調整用です。

## 2-4 定電圧電源としての使用法

入力電源が AC 100V(200V)±10% の範囲内であることを確認して入力を接続してください。

- (1) 電流設定ツマミを反時計方向いっぱい (左いっぱい) に回します。
- (2) 電源スイッチを投入すると C.C ランプ (赤) が点灯して動作状態になります。
- (3) カレント/ボルテージ・リミット・スイッチを押したまま電圧設定ツマミで希望 の電圧を設定します。これで出力電圧のプリセットができました。 (この状態では出力端子には電圧が出ていません。)
- (4) 電流設定ツマミを時計方向に回してゆくとC.Vランプ (緑) が点灯して出力に電 圧が出ます。

#### 電流制限の設定

- (5) カレント/ボルテージ・リミット・スイッチを押したまま電流設定ツマミで定電流 値を設定します。これで負荷が急変しても設定値以上に電流が流れることはあり ません。(この動作をクロスオーバーと言い、定電圧動作から定電流動作に自動 的に移行して負荷を保護します。)
- 注意 1. 0.V.Pの設定電圧に注意してください。動作すると電源スイッチを遮断します。0.V.Pをセットする場合は10%程高い電圧に設定します。
  - 2. 負荷の抵抗値が不明の場合や抵抗値が大きく変化する場合、また、大きなインダクタンスをもっていて急激な電圧印加が好ましくない時は、出力電圧を徐々にあげてゆくとか電流設定ツマミを反時計方向からゆっくり時計方向に回して、電流を徐々にあげる方法をとってください。

# 2-5 定電流電源としての使用法

- (1) 入力電圧が 100V(200V)±10% の範囲内であることを確認して入力を接続 してください。
- (2) 電源スイッチを投入すると C.V あるいは C.C が点灯して動作状態になります。
- (3) カレント/ボルテージ・リミット・スイッチを押したまま、定電流ツマミ(CUR-RENT)で希望の電流値に設定するとともに定電圧ツマミ(VOLTAGE)で電圧の制限値を設定します。これで電圧の制限を設定したことになり過電圧に弱い負荷の保護ができます。
- (4) 一度電源スイッチを切って負荷を出力端に接続して再度スイッチを入れてください。
- 注意 1. 負荷が大きなインタクタンスを持っている場合などで、急激な電流の印加が好ましくない負荷の場合は、電流設定ツマミを反時計方向いっぱいに回しておいて電源スイッチを投入し、徐々に電流を増加させる方法をとってください。
  - 2. 定電流動作中 カレント/ポルテージ・リミット・スイッチを押すと、出力 電流が設定値より最大約2 mA 減少しますので、この2 mA の変動が影響す る負荷の場合注意してください。

## 3 章 保護回路

## 3-1 概 要

安定化電源装置はその名が示すように負荷への安定な電力の供給を目的とする機器でその用途は近年急速に拡大されてきました。それは他の電子機器と同様に高精度、高速応答、高信頼度、高効率、高力率、小形軽量などの高性能化と低価格化の方向に進んで、多くの種類の電源装置が誕生しています。 これら安定化電源の選択に際しては、要求される性能を満足するという事のほかに、一般の電気信号を処理する機器とは多少異った重要な選択基準に注意を払わなければなりません。

それは安定化電源の取り扱う対象が「電力」であるためです。装置の故障や誤操作による事故はシステム全体の運転中止の他、電源装置および高価な負荷の破壊につながり、最悪の場合には火災も考えられます。電源はすべての電気回路、電子回路およびそれらによって構成されるシステムの基礎になるため「故障しない」という信頼性は非常に重要になります。万一故障が発生しても未然に事故を防ぐ保護回路は重要な選択基準になります。

PAD "L" シリーズはこれらの点を十分考慮した高信頼性の電源装置として設計開発されました。使用部品は多方面から吟味され 十分なディレーティングがとられていると同時に保護回路も安全な方向に確実に動作するものが内蔵されています。以下本機の保護回路について説明します。

## 3-2 各種保護回路

- (1) 過電圧保護回路 フロントパネルより設定できます。出力が設定電圧をこえると 電源スイッチが遮断されます。動作時間は約50mSec です。
- (2) 電圧 検出 回路 後面端子板にあるジャンパーの取り付け忘れ等の誤操作や、整 流回路の故障により平滑用電解コンデンサの電圧が定格電圧以 上になると瞬時に動作して電源スイッチを遮断します。
- (3) 電流 検出回路 後面端子板にあるジャンパーの取り付け忘れ等の誤操作や, 電 流制限回路の故障等によって制御トランジスタをカットオフするとともに電源スイッチを遮断, あるいは定格電流の約 120% 以上流れないように制限します。
- (4) 温度検出回路 クーリングパッケージ(半導体冷却器)の温度を検出しています。周囲温度の上昇、ファンの停止によって冷却フィンが約 100℃以上になると動作して電源スイツチを遮断します。

#### (5) 高速形過電圧保護装置(別売品)

誤操作や外来パルスにより出力電圧が設定電圧を越えると瞬時 に出力端子間のサイリスタを導通させて出力短絡状態として負 荷を保護すると同時に瞬時に電源スイッチを遮断します。動作 時間は数μsec∼数百μsecの間で選ぶことができます。

形名PAD-	8-50 L	16-50 L	20-40 L	35-30L	55-20 L
OVP形名	OVP	OVP	OVP	OVP	OVP
UVFRA	16-50L	16-50L	35-30L	35-30L	55-20L

形名 PAD-	70-15L	110-10 L	160-7L	250-45L	
OVDE	OVP	OVP	OVP	OVP	
OVP 形名	110-10L	110-10 L	250-10L	250 - 10L	

〔表 3-1〕

- (6) 電源ヒューズ 入力電流を制限します。
- (7) 出力ヒューズ 出力電流を制限します。

ともに JIS および電気用品取締規則による型式認可の限流 ヒューズで磁器製絶縁筒と硅砂消弧剤を使用し、遮断時に火焰などの噴出はありません。

(8) 温度ヒューズ サプトランスの巻線上に配置されています。 約135℃でサプトランス入力電源を遮断します。

## 3-3 過電圧保護 (O.V.P) の使用法

#### 設定手順

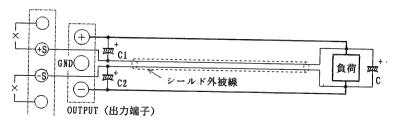
- (1) O.V.P 抵抗器をドライバーで時計方向いっぱい回します。
- (2) 出力電圧を希望するO.V.Pの動作点に設定します。
- (3) O.V.P 抵抗器を反時計方向にゆっくり回し、入力スイッチが遮断する所で止めます。
- (4) 出力電圧を下げてから再投入し、0.V.Pの動作点を確認した後ご使用ください。 (尚,入力スイッチは遮断後数十秒待たないと再投入できません。)

## 4 章 応 用

## 4-1 リモートセンシング(サンプリング)

導線の抵抗による電圧降下や,接触抵抗による安定度の悪化をふせぐ方法です。

- 1. 電源のスイッチを切ります。
- 2. 後面端子板の $+s \leftrightarrow \oplus$ ,  $-s \leftrightarrow \ominus$  間のジャンパーをはずします。
- 3. 安定化したい場所に+8, -8 を接続する(誘導によるリップル電圧の悪化をふせぐためシールド線を使用してください。この場合,シールド外被線は正または負の出力端子に接続してください。)
- 4. 負荷端に数千 ~ 数万μFの電解コンデンサー Cを接続します。
- 5. 出力は必ず出力専用の端子からとってください。



C1, C2: 100µF 16WV

## [図 4-1]

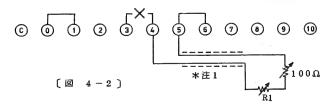
- 注) 〇本機は片みちで約1.2 V程度の電圧降下まで補償することができますが0.3 V 以上の電圧降下はその分だけ最大定格電圧が 低下します。
  - ○負荷への配線が3~5 m以上になると配線がインダクタンスと容量による位相推移が無視できなくなり発振をおこすことがあります。その場合。負荷端に数百~数万 μFの電解コンデンサーを接続してください。
  - ○負荷電流がパルス状に急変する場合。配線のインダクタンス成分の為。出力 電圧が大きくなることがあります。その場合も負荷端のコンデンサーCの容 量を数千 ~ 数万 μF 程度に大きくしたり、高周波インピーダンスの低いコン デンサーを並列に接続すると改善されます。

## 4-2 定電圧のリモートコントロール (抵抗・電圧)

□ 抵抗によるコントロール I

(抵抗値に比例した出力電圧を出すことができます。)

- 電源スイッチを切ります。(後面端子板を操作するときは必ず電源を切ってください。
- 2. ③-④のジャンパーをはずします。
- 3. ④-⑤に抵抗器 100 Ω と R1 を接続してください。
- 4. R1 がゼロのとき、出力電圧がゼロとなるように 100 Ω を調整してください。



出力電圧Eo 与  $\frac{EMAX \cdot R1}{10}$  (V) 但し  $R1 \le 10$   $(k\Omega)$  EMAX 定格出力電圧(V)

\*注1 2 芯シールド線またはツイストペァ線を使用してください。 シールドは+の出力端子に接続してください。

R1は温度係数,経年変化,ノイズの少ない良質の抵抗器を使用してください。

## • 応 用

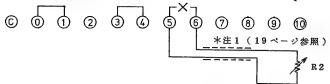
- □ 固定抵抗器と可変抵抗器を使用すると設定電圧の土数のを可変できます。
- 出力電圧の分解能は抵抗 R で決定されるため任意の分解能が得られます。
- □ スイッチ設定された抵抗値を切り換えるとプログラムされた電圧がだせます。 (スイッチは切換時、回路が閉じているクローズトサーキットまたはコンティニュアスタイプを使用してください。)

## □ 抵抗によるコントロール Ⅱ

(抵抗値の切り換え時にオーバーシュートのないフェイル・セイフ方式です。)

- 1. 電源スイッチを切ります。
- 2. ⑤-⑥のジャンパーをはずします。
- 3. ⑤と⑥間に抵抗器 R2 を接続します。

[図4-3]



出力電圧  $Eo = \frac{b}{a+R2} \times Eref$  [V]

Eref : 基準電圧 0~10V

0≤R2≤∞ (無限大) [kΩ]

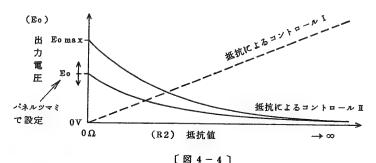
a: b:機種による定数

形 名 PAD	8-50L	16-50L	20-40L	35-30L	55-20L
a (kΩ)	3.4	3.3	3	3.4	5.5
b (kΩ)	2.7	5.2	6	12	30

形名	PAD	70-15L	110-10L	160-7L	250-4.5L	
8.	(k\O)	7.4	9.8	9.8	9.9	
b	(kΩ)	52	108	156	248	

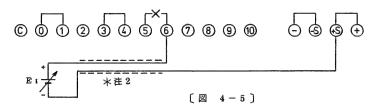
表 4-1

出力電圧 Boと抵抗値 R2 は下図に示すよりに反比例の関係になります。 したがって抵抗器切り換え時や事故で回路が開放(オープン)になった場合。 抵抗値は∞(無限大)となって出力はゼロになります。



O 出力電圧 Eo は式から R2 と Eref によって決定されます。 Erefはパネル面の電 圧設定ツマミで設定します。(パネルのツマミを無効にする場合は付属のガード キャップを使用してください。 P.9 参照)

- O この応用の長所は回路がオープンになった場合。出力電圧が低下するフェイル・セイフ的動作をすることですが、短所は低電圧をプログラムする場合には非常に大きな高抵抗が必要になるため実用的でないことです。実際の応用では0~200 kΩ 程度の可変抵抗器の利用が適します。(一般に高抵抗は温度係数やノイズに関して注意して下さい)
- □ 電圧入力によるコントロール
  - 1. 電源スイッチを切ります。
  - 2. ⑤-⑥ のジャンパーをはずします。
  - 3. ⑥-+S に電圧を加えてください。(極性に注意してください。)
    - ★ 誤配線,過入力等は機器を損傷する恐れがありますから、電源投入前に再度 ご確認ください。

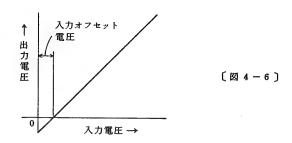


Bo (V):出力電圧 出力電圧Eo ≒ EMAX・EI 10 (V):入力信号電圧 EMAX (V):最大定格電圧

但し 0 ≤ E<sub>I</sub> ≤ 11 V

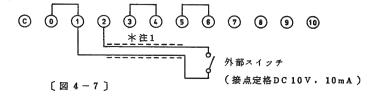
- 注意 1.出力電圧は必ず最大定格電圧を越えないでください。
  2.過出力に備えて、OVPを設定してから行ってください。
  3.入力電圧は OV ~ 11 Vの範囲内で印加してください。
  4.⑥ +8 間の入力抵抗は 29 ~ ジ[表4-3]の Bの値です。
  5.入力電圧中のノイズは増幅されて出力に現われますので、
  +分をノイズ対策をしてください。
- \*注2 2芯シールドまたはツイストペア顯を使用してください。 シールドは+の出力端子に接続してください。

○ 本機の標準仕様では、入力電圧に対しての出力電圧の関係に図4-6のように多少入力オフセット電圧が存在します。出力を正確にプログラミングする場合は出力電圧オフセット可変抵抗器で入力オフセット電圧を調整します。 (11ページ参照)



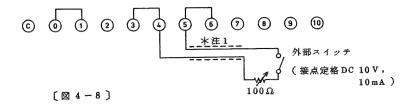
#### 4-3 出力のオン・オフ

- □ 出力オフ時にポルテージ・リミット・スイッチで電圧のプリセットができる方法
  - 1. 電源スイッチを切ります。
  - 2. ①-②間に外部スイッチを接続します。
  - 3. 電源スイッチを入れて外部スイッチを、閉じると出力は、ほぼゼロになります。外部スイッチを開放しますと出力が出ます。



- 注意 1. との場合,出力オフ状態では,機種によって出力に 0.6 V 以内の逆極性 の電圧が現われ,数 10mA 程度流れますので,これが問題になるときは 次の項の方法によってください。
- 注意 2. 出力オフのときカレント・リミット・スイッチは使用できません。
- 注意 3. ① ②端子は誤差増幅器の入力に相当し、遠距離から制御する場合はノ イズによる誤動作を避けるため小形の「DCリレー」を使用してそのコイ ル側の配線を延長してください。

- □ 出力電圧を正確にゼロボルトにすることができる方法
  - 1. 電源スイッチを切ります。
  - 2. ④-⑤間に外部スイッチと可変抵抗100Ωを接続します。
  - 3. 電源スイッチを入れて、外部スイッチを、オンします。
  - 4. との時、出力電圧を可変抵抗によって、ゼロボルトに調整します。
  - 5. 外部スイッチをオンしますと出力電圧はゼロボルトになり、外部スイッチを オフしますと出力が出ます。



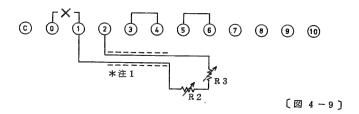
\*注1. 2芯シールド線またはツイストペア線を使用してください。 シールドは+の出力端子に接続してください。

注意 1. 出力オフの場合ポルテージ・リミット・スイッチは使用できません。

注意 2. ④ - ⑤端子は誤差増幅器の入力に相当し、遠距離から制御する場合はノ イズによる誤動作を避けるため小形の「DC リレー」を使用してそのコイ ル側の配線を延長してください。

# 4-4 定電流のリモートコントロール (抵抗・電圧)

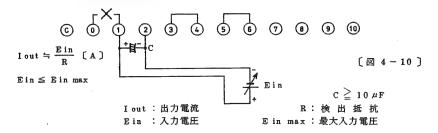
- 抵抗によるコントロール
  - 1. 電源スイッチを切ります。(後面端子板を操作するときは必ず電源を切ってください。)
  - 2. ①-①間のジャンパーをはずします。
  - 3. ①-②間に抵抗器 R 2. R 3 を接続してください。
  - 4. R2 がゼロのとき出力電流がゼロとなるように R3 を調整してください。



- \*注1. 2 芯シールド線またはツイストペア線を使用してください。 シールドは+の出力端子に接続してください。
- \*注2. R2と Io との直線性は約5 %以内です。 R2は温度係数、経年変化・ノイズの少ない良質の抵抗器を使用してください。

#### □ 電圧によるコントロール

- 1. 電源スイッチを切ります。
- 2.  $(0) (1) \circ 0 \circ v + v \circ v \varepsilon t \circ v = t \circ$
- 図4-11のように PCB A-200上のスイッチ SW 1を移動させます。
   PCBの取付位置は図6-1を参照してください。
- 4. ① ② に C を 取付けます。
- 5. ① ②間に電圧を加えてください。

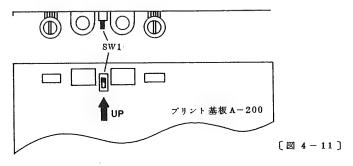


形	名	PAD-	8-50L	16-50 L	20-40 L	35-30 L	55-20 L
	R (	Ω)	0.01	0.01	0.01	0.033	0.05
E i	n ma	x (mV)	550	550	440	1090	1100

形	名	PAD-	70-15 L	110-10L	160-7 L	250-4.5L	
	R (	Ω)	0.03	0.1	0.15	0.1	
Eir	n ma	x (mV)	495	1100	1155	495	

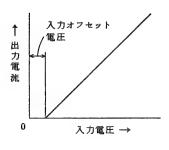
〔表 4-2〕

- 注意 1. 出力電流は必ず最大定格電流を越えないでください。
  - 2. 入力電圧は必ず0 V ~最大入力電圧の範囲内で印加してください。
  - 入力電圧中のノイズは増幅されて出力に現われますので十分をノイズ対策をしてください。
  - 4. リモートコントロール使用後は必ず SW 1 をもとにもどしてください。



本機の標準仕様では、入力電圧に対しての出力電流の関係に図4-12に示すよりな 入力オフセット電圧が存在します。 このオフセットは電流設定用の可変抵抗器の残 留抵抗や外部抵抗コントロールの際の配線の抵抗で DA(ゼロアンペア)が保証でき なくなるのを防ぐためにつけてあります。

出力電流を正確にプログラミングする場合は出力電流オフセット可変抵抗器で入力オフセット電圧を調整します。 (11ページ参照)

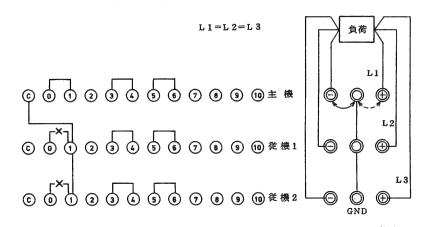


[図4-12]

## 4-5 ワンコントロール並列運転

1台(主機)のみの操作で何台でも並列接続して電流容量を増加する方法です。 同一形名のみ適用します。異なる場合は使用できません。

- 1. 電源スイッチを切ります。
- 2. 従機の ① ① のジャンパーをはずします。
- 3. 主機のCとすべての従機の①を接続します。
- 4. 各機の出力端子から負荷へ、それぞれ同じ長さ・太さの線で配線してください。 (プラス側の配線の長さ・太さが違うと各機の電流が異なる場合があります。)



すべての従機は定電圧設定ツマミを最大にします。 主機は定電圧動作状態を示す緑色 LED が点燈し, 従機は定電流動作の赤色 LED が点燈します。

[図 4-13]

- ←→ マイナス接地 ←-→ プラス接地
- 5. ワンコントロール並列運転の場合は図4-13のように接地してください。
- 6. リモートセンシングをしたワンコントロール並列運転の場合は、主機のみ+8↔(-) S ↔(-) 間の ジャンパーをはずし、配線してください。

(4-1 リモートセンシングを参照)

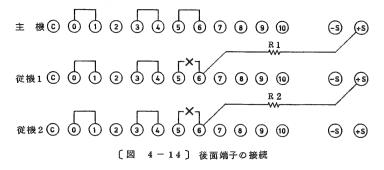
注意 従機は定電圧設定ツマミを最大にしてください。 使用線材の電流容量は8ページの電線電流容量表を参照してください。

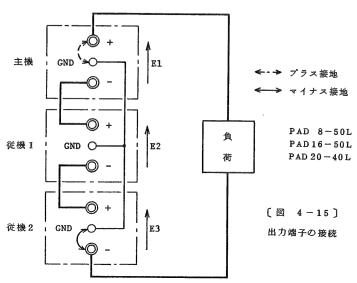
☆ 追記 4-5,4-6節のワンコントロール運転については48頁~49頁も 参照してください。

#### 4-6 ワンコントロール直列運転

1 台(主機)のみの操作で何台でも直列接続して出力電圧を増大する方法です。

- 1. 電源スイッチを切ります。
- 2. 従機の⑤-⑥番のジャンパーをはずします。
- 3. 図 4-14 に示すように外部に抵抗を接続してください。
- 4. 各出力端子を直列に配線してください。
- 5. 各 GND 端子は図 4-15 のように接続してください。
- 6. 従機の電流設定ツマミを最大にします。





注意 PAD8-50 L. PAD16-50 L. PAD 20-40 L 以外は前面パネルで GND のジャンパーを行つてください。

外部抵抗 R1,(R2)の決定

 $R1 \Rightarrow (\frac{E1}{E2} \times A) - B$  E1[V]:主機出力電圧

E2[V]:主機出力電圧 E1 の時の従機1の出力電圧

但し R1≥0[kΩ] A,B :従機1の定数(表4-3参照)

R2の決定は上式において E1のかわりに E2,E2のかわりに E3 を代入して同様に求められます。つまり従機1が主機に従機2が従機1になります。

PAD	8-50L <sup>₩</sup>	16-50L	20-40L	35-30L	55-20L
A(kQ)	2.7	5.2	6	12	30
B(kΩ)	3.4	3.3	3	3.4	5.5

PAD	70-15L	110-10L	160-7L	250-4.5L	
A(kQ)	5 2	108	156	248	
B(kΩ)	7.4	9.8	9.8	9.9	

〔表4-3〕

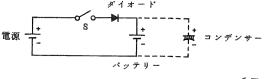
% PAD8-50L を主機にする場合 R1 = 0 [kΩ] で従機の出力電圧は最大定格 の約 80% に制限されます。

又 PAD8-50Lのみのワンコントロール直列運転の場合は, 従機内部のプリント基板 A-200 (45 頁参照)のR220を調整して主機 8V 時に従機を8Vにしてください。

- 注意 〇 直列接続の最大電圧は対接地電圧未満にしてください。
  - O 従機は定電流設定ツマミを最大にしてください。
  - O 外部抵抗R1(R2)は電力損失に十分余裕をみてください。また温度係数,経 時変化の少ない抵抗器を選定してください。
  - O R1 (R2) は,計算値に対して多少ずれる場合があります。その場合はR1(R2) の値を調整してください。
- 応用 1. リモートセンシングをしたワンコントロール直列運転は、主機の+S ↔ + 間のジャンパーおよび従機2(最後の従機)の-S ↔ -間のジャンパーをはずして配線してください。(リモートセンシングの項参照)
  - 2. 本機同タイプ他機種とのワンコントロール直列運転も可能です。 その場合出力電流は、最も電流定格の少ない機器に制限されますので、最も 電流定格の少ない機器を主機にすることをおすすめします。

## 4-7 バッテリー・コンデンサーの定電流充電放電

#### □ 充電(定電流)

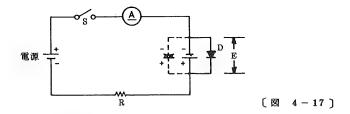


[図 4-16]

- カレント/ボルテージ・リミット・スイッチを挿しながら 定電圧設定ツマミで充電終了電圧を、定電流設定ツマミ で充電電流を設定します。
- 2. スイッチ S を閉じれば自動的に定電流充電して停止します。 (本機はポテンショメータ焼損防止回路を採用しています。)
- 注意 〇電源とバッテリーは同一極性に接続してください。 (逆に接続すると本機を損傷します。)
  - 〇電源の出力電圧がバッテリー電圧に比べて低い場合や電源スイッチがOFF の場合は、電源に向って数百 $\mathrm{mA}$  電流が流れます。この電流が問題になる時は図 4-16 のようにダイオードを直列に接続してください。
  - PAD 8-50L, PAD 16-50L と PAD 20-40L はバッテリーに 接続する場合。 電源出力電圧がバッテリー電圧より低いと電源のコンデンサーを充電する ために瞬間ですが電源に電流が逆流することがありますが機器にまつたく 問題はありません。

(出力電圧をバッテリーとほぼ同じにして接続すれば電流は流れません。)

### □ 放電(定電流)



E:放電開始時のバッテリー,またはコンデンサー端子電圧

R:放電用負荷抵抗

I: 放電電流(定電流値)

D:逆充電防止ダイオード

$$R = \frac{E(V)}{I(A)}$$

抵抗での消費電力は P= I<sup>2</sup> R(W)

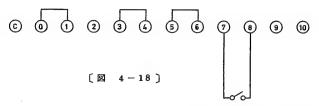
- 1. 定電圧設定ツマミで出力電圧を放電するバッテリーまたはコンデンサー端子電 圧より数 V 高く設定します。(これにより 0 V になるまで定電流放電ができます。)
- 2. 放電用負荷抵抗値Rを決定します。消費電力に注意してください。
- 3. カレント/ボルテージ・リミット・スイッチを押して定電流設定ツマミで放電 電流を設定します。
- 4. Sを閉じると定電流放電を開始します。
- 注) 〇放電を中止する場合はスイッチ B を開いてください。 (本機の電源スイッチを切っても出力に並列に入っているダイオードを通して流れつづけます。)
  - ○放電する場合は必ず負荷抵抗 R を接続してください。(直接バッテリーまたはコンデンサーを接続すると本機を損傷します。)
  - ○逆充電防止ダイオードは忘れずに接続してください。

## 4-8 電源スイッチの遮断

後面にある端子板⑦ - ⑧ を短絡すると・電源スイッチは瞬時に遮断します。

注意1. この⑦・⑧番端子は整施平滑コンデンサの + 端子と同電位にあるため 外部からの接点信号はフローティングされたものが必要です。

注意 2. 遮断には、約50mS以上短絡時間が必要です。



スイッチ等外部接点 (接点定格 DC 30 V 100mA以上)

○ 長距離の配線をする場合は小形のリレーを使用して、そのリレーのコイル側を延長してください。

#### 5 章 動作原理

#### 5-1 概 説

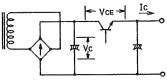
各部の動作原理を説明する前に 本機の概略を理解していただく為 可変直流安 定化電源の変遷について 簡単に述べてみます。

図5-1に直列制御方式の回路図を示します。 この方式は他の制御方式に比較して高精度で品質の良い出力が得られ また出力電圧を高範囲 に変化させることが可能なため 可変直流安定 化電源にひろく使用されています。

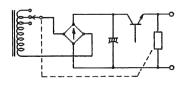
ところがこの方式は出力電圧をひくくして負荷をとった時、VOBの増加からコレクタ損失PC(Pc=Voe×Ic)が増大するために出力電圧に合せて整流電圧Vcを変化させる必要があります。図5-2に出力電圧を検出してリレーでトランスのタップ電圧を切り換える方式した200W程度までの優秀な定電圧定電流電源です。しかのより保守が必要になり、またコレクタ損失をすくなくするにはリレーが多数必要になるためります。そこで接点の半導体化がおこなわれました。

図5-3にSCRを使用したPADシリーズの方式を示します。 この方式は応答がはやく位相制御によってVCEをほとんど一定に保つことができるため 大容量で高精度な可変直流電源として認められ数多く生産されました。しかし平滑回路がコンデンサインブット形のため大電流になると、 電解コンデンサのリップル電流の増加 SCRのサージ電流の問題又,力率悪化時のトランスの銅損による発熱が設計段階で問題になっていました。

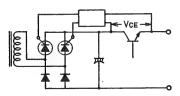
本機 P A D <sup>L</sup> L , シリーズはこれらの問題をチョークインプット形平滑回路の導入で解決した, 最も信頼性のある可変直流安定化電源装置です。



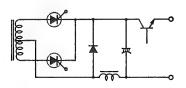
[図 5-1] 直列制御方式の電源回路



[図 5-2] リレー切換による可変直流安 定化電源の原理図

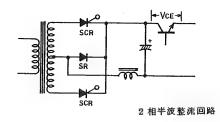


〔図・5 - 3〕 SCR使用による可変直流安 定化電源



[図 5-4]PAD "L, シリーズの原理図

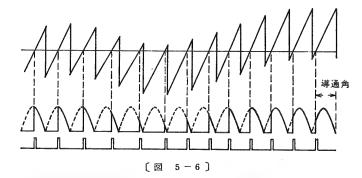
## 5-2 制御整流回路。平滑回路



[図 5-5]

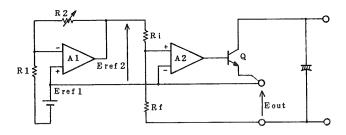
- この回路はSCRで位相制御しながら整流し直列制御トランジスタのコレクタ・エミッタ間の電圧を低度一定に保ってコレクタ損失を軽減しています。
- ·〇 平滑回路はチョークインプット逆L形1段です。
  - SRは整流回路の負荷(平滑回路)が誘導性のためリアクトルのエネルギーを転流させてSCRをOFFするためのフリーホイルダイオードです。
- この回路はコンデンサインブット形に比較してSCRの導通角が狭くなった時, 位相制御特有の力率の悪化を改善できるほか,平滑用電解コンデンサのリップル 電流,トランスの発熱等の問題もなく整流リップルも小さくなります。 \*\*PAD-L\*\* シリーズでは他にブリッヂ整流回路を使用しています。

#### 5-3 位相制御回路



この回路は電源周波数に同期した一種のパルス位相変調器で直列トランジスタのコレクタ・エミッタ間にかかる電圧(VCE)が大きいと導通角がせまいパルスを、、VCEが小さくなると導通角の広いパルスを発生してVCEが一定になるようにSCRを点弧します。

# 5-4 定電圧回路



Eref1:基準電圧1

Eref 2:基準電圧 2

Ri :入力抵抗

[図 5-7] Rf 常帰遺抵抗

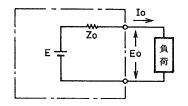
出力電圧 Eout は次式に従います。(A1は理想増幅器)

$$Eout = -\frac{Rf}{Ri} Eref 2$$

この式より、出力電圧は Eref2.Ri, Rf のみで決定されることがわかります。 出力電圧を可変するには Rf, Eref2 は Eout に対して比列関係があるので、本機では Eref2 を可変することによって出力電圧を直線的に可変します。また Eref2 は Eref1 を A1 で 増幅することによって作り、 R2 によって直線的に可変します。

出力電圧を安定化するには、Eref 1, R1, R2, Ri, Rf · A1, A2は外部の影響に対して、十分安定なことが必要です。本機では基準電圧1に低温度係数のツェナーダイオードを使用し、各抵抗には経年変化温度係数のすぐれた金属皮膜抵抗器。巻線抵抗器を使用しています。またA1, A2には高利得。高帯域でしかもドリフトの少ないモノリシック 1Cを使用しています。

電源変動の影響は誤差増幅器の動作点の変化と基準ダイオードの動抵抗化よる基準 電圧の変化がほとんどのため、内部の補助電源を安定化して変化をなくしています。 負荷変動  $( \partial V \circ / \partial I \circ :$  出力電流の変化による出力電圧の変化分)は出力インピーダンス ( 内部抵抗  $) \cdot ( 2 \circ )$  が影響します。 ( 図  $) \cdot ($  5  $) \cdot ($  8 ) 参照 )



Eo = E - Io Zo Io Zo: 負荷変動成分

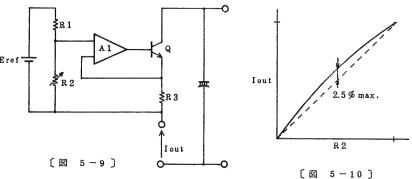
[図 5-8]

今,誤差増幅器 A 2 とパワートランジスタQ による開利得(オープンループゲイン)を A とすると,出力インピーダンス 2 o は

$$Z o = \frac{R o}{1 + AB} \qquad \qquad \text{If } L B = \frac{R i}{R f + R i}$$

ここでRo は誤差増幅器を接続しない場合の回路の出力インピーダンスです。 この式は増幅器 A2 を接続して負帰還をかけることによって、出力インピーダンスを 1/(1+AB) に改善していることを示しています。

# 5-5 定電流回路



Eref:定電流基準電圧

R2: 出力電流可変用抵抗器 R3: 出力電流検出抵抗器

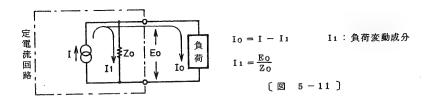
出力電流 Iout は次式に従います。(A1は理想増幅器とします。)

$$I_{out} = \frac{R2}{R3(R1 + R2)} \times E_{ref}$$

この式から出力電流 Eref,R1,R2,R3によって決定されます。本機では R2 を可変することによって出力電流を可変します。したがって R2  $\ge$  I out は 比例にはならず図 5-10 の実線のようになりますので注意してください。

出力電流を安定化するには、外部の影響(電源電圧、周囲温度、経年変化および負荷変動など)に対して、Eref,R1,R2,R3 は十分安定にして、誤差増幅器A1 もドリフトの少ない高利得・広帯域の直流増幅器が必要です。

定電流回路では負荷変動(  $\partial$  I o  $/\partial$  V o :出力電圧の変化による出力電流の変動)は出力インピーダンス Z o u t が大きいほどすくなくなります。(図 S-11 参照)

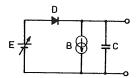


今,誤差増幅器 A1 とパワートランジスタ Q による相互コンダクタンスを g m とすると出力インピーダンス 2o は

 $Z_0 = (1 + gmR3) R_0$ 

ここでRo は誤差増幅器を接続する前の回路の出力インピーダンスです。 この式は増幅器 A1 を接続して負帰還をほどこすことによって出力インピーダンスを (1+gm R3)倍に改善していることを示しています。

# 5-6A 理想的定電圧源との相違点



- E 理想的定電圧源
- D 理想的ダイオード
- B 内部プリーダー回路
- C 出力コンデンサー

[ 図 5-12] 直列制御形・直流定電圧電源の等価回路

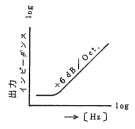
#### ○電流の吸い込みができません

図5-12 は本機ならびに一般にひろく使用されている直列制御形・直流電源の等価回路で,理想的ダイオードが直列に入って表わされています。

これは主に負荷への電流供給を目的に設計された為でその様な目的には具合が 良いのですが逆に電流を流しこんでくる負荷の場合バッテリーのように電流を 吸い込むことはできません。

並列制御形電源あるいは両極性の出力を持った電源ですとこのような問題はありませんが効率が悪くなったり同一出力に対して大きく高価になります。

この問題は負荷に並列に抵抗器を接続してそれに逆電流の最大値以上を流して おくことで解決できます。又逆電流がすくない場合は負荷端に電解コンデンサ を接続しても効果があります。インバータ等の場合入力にフィルターを取りつ け逆電流を減らすのも一方法です。



[図 5-13]出力インピーダンスー周波数特性

## ○出力インピーダンスが有限で周波数特性をもっています。

図5-13 は本機の出力インピーダンス(内部抵抗)が周波数と共に上昇していることを示しています。これは誤差増幅器を含んだ系のループゲインが減少するためです。電源の特性としては負荷変動のような直流の出力インピーダンスのほかに、その周波数特性の良いことが重要になります。

これは単に誤差増幅器の利得が高い周波数までのびているだけではなく,その 時の位相特性も正しく設計されている必要があります。

◎過渡応答時間が短かいということは出力インピーダンスの周波数特性が良好であることを意味しています。

過渡応答は時間領域での特性,試験方法で出力インピーダンスは周波数領域で の試験方法になるわけです。

# 5-6B 理想的定電流源との相違点

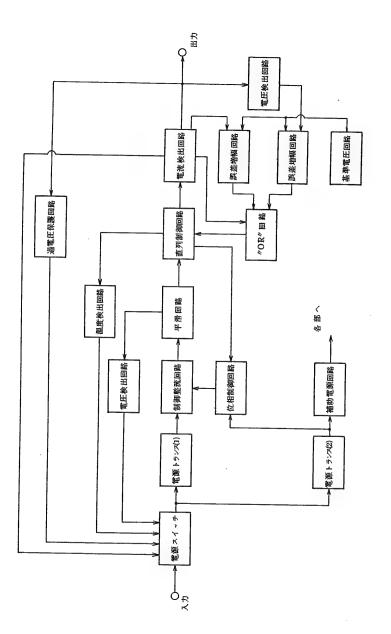


「図 5-14]

#### 上図5-14は

本機が定電流電源として動作している場合の等価回路で理想的電流源に並列にコンデンサーが接続されています。

したがって抵抗負荷のような場合には問題がありませんが,負荷が急峻に変化するような場合は出力電圧も急激に変化するため出力のコンデンサーの充放電電流が出力電流に重量するので注意が必要です。



プロック・ダイアグラム

# 6 章 保 守

## 6-1 点検・調整

いつまでも初期の性能を保つよう点検・調整を一定期間毎にしてください。

- 6-1-1 ほこり・よごれの清掃
- 6-1-2 電源コード・プラグの点検
- 6-1-3 電圧計の校正
- 6-1-4 電流計の校正
- 6-1-5 カレント/ポルテージ・リミット・スイッチの校正
- 6-1-6 定電圧最大可変範囲の調整
- 6-1-7 定電流最大可変範囲の調整

#### 6-1-1 ほこり・よごれの掃除

パネル面がよごれた場合は布にうすめた中性洗剤をつけて軽くふきとり、からぶ きしてください。

ベンジン・シンナーは避けてください。

ケース風穴のほこりや内部にたまったほこりはコンプレッサーや電気掃除機の排気を利用してはらってください。

#### 6-1-2 電源コードの点検

ビニール被ふくが破れていないか,またプラグのガタ,ワレ。内部のネジのゆる みを点検してください。

#### 6-1-3 電圧計の校正

出力に確度 0.5% 以上の電圧計を接続し、出力電圧を表 6-1の値にしてフロントパネルの右部の R101で電圧計を校正します。

(11ページのパネル図参照)

#### 6-1-4 電流計の校正

出力に確度 0.5% 以上の電流計を接続し、出力電流を表 6-1の値にしてフロントパネル右部の R102 で電流計を校正します。

(11ページのパネル図参照)

# 6-1-5 カレント/ボルテージ・リミット・スイッチの校正

○ カレント・リミットの校正

出力電流を表 6 - 1 の値にしてカレント/ボルテージ・リミット・スイッチを押して電流計の指示が同じになるように R253 で校正します。

〇 ボルテージ・リミットの校正

出力電圧を表 6-1の値にして、カレント/ポルテージ・リミット・スイッチを押して電圧計の指示が同じになるようR209で校正します。

(図6-1 参照)

# 6-1-6 定電圧最大可変範囲の調整

出力に確度 0.5 % 以上の電圧計を接続し、定電圧の設定を最大(時計方向いっぱい)にして出力電圧が表 6-1 の様になるよう P.C.B.A-200 上の R220 を調整します。

(図6-1 参照)

# 6-1-7 定電流最大可変範囲の調整

出力に確度 0.5% 以上の電流計を接続し、定電流の設定を最大(時計方向いっぱい)にして出力電流が表 6 -- 1 のように なるよう P.C.B A - 200 上の R249 を調整します。

(図6-1 参照)

# 6-1-8 直列トランジスタの Vcz の調整

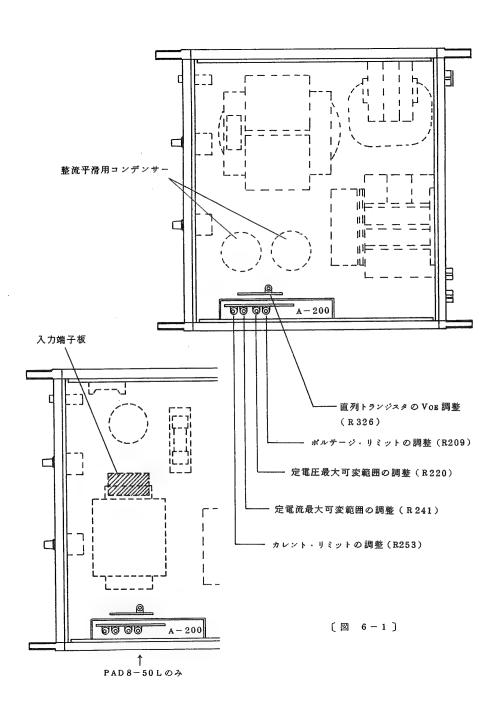
入力電圧をAC100V(AC200V) 一定とします。負荷を接続し、定格電圧、 定格電流を流します。整流平滑用コンデンサーのプラス端子と出力端子のプラス間 に直流電圧計を接続して、表6-1の値になるようにR326を調整します。

(図6-1 参照)

	PAD	8-50L	16-50L	20-40L	35-30L	55-20L
電 圧 計 調 整	R101	8 V	16V	2 0 V	35V	5 6 V
電 流 計 調 整	R102	5 0 A	50A	4 0 A	3 0 A	20A
カレントリミット 調整	R253	5 0 A	5 0 A	40A	30 A	20A
ボルテージリミット 調整	R209	8 V	16V	2 0 V	35V	5 6 V
最大電圧調整	R220	8.5 V	1 6.5 V	2 0.5 V	3 5.6 V	5 6.5 V
最大電流調整	R249	5 2 A	5 2 A	42A	31A	2 0.5 A
VCE の調整	R326	3.9 V	3.9 V	4.1 V	6.1 V	8.1 V

	PAD	70-15L	110-10L	160-7L	250-4.5L
電圧計調整	R101	7 0 V	110V	160V	250V
電流計調整	R102	15A	10A	7.0 A	4.6 A
カレントリミット 調整	R253	15A	10A	7.0 A	4.6 A
ボルテージリミット 調整	R209	7 0 V	110V	160V	250V
最大電圧調整	R220	7 2 V	112V	165V	260 V
最大電流調整	R249	1 5.5 A	1 0.2 A	7.5 A	4.7 A
VCE の調整	R326	1 2.5 V	1 3.1 V	13.2V	30.5 V

〔表 6-1〕



# 6-2 故障の症状と原因

動作に異常がありましたらチェックしてみてください。万一故障の場合はご連絡ください。 修理は原則として当社又は認定サービス代理店で行うこととします。

症状	チェック項目	原	
〇電源スイッ	1.過電圧保護回路が動作していな	〇設定電圧の低くすぎ	
チがはいら	いか?		
ない (また	2.ショートバーがはずれていないか?	〇ショートバーの取付忘れ,	ゆるみ
は切れる)	3.ファンが止まっていないか?	○温度保護回路の動作	
		(ファン交換)	
	4.以上に該当しない場合	○整流回路の故障による保	護回路
		の動作	
〇出力がでな	1.入力ヒューズが切れてないか	〇入力電圧が高すぎる	
い(まった		(ヒューズ交換)	
くでない,		〇整流回路の故障	
またはすこ	2.ランプはついているか?	点灯しなければ	
ししかでな		○電源コードの断線	
(h)	3.ランプがかわって動作領域が移	〇定電圧・定電流の設定範	囲が,
	行していないか?	せますぎる。	
	4.ショートバーがちがっていないか?	○ショートバーの取付ミス	
	5.出力ヒューズが切れてないか?	○電流を定格以上流した	
. [		〇パワートランジスタの不	良
	6.発振していないか?	○ リモートセンシング時の配線	K
		よる位相回転(電解コン	デンサー
		を負荷端に接続する)	
	•	4-1参照	
1 [		〇(再調整)	
	7.負荷をつながないでも電流が流	流れていれば	
	れていないか?	〇出力に並列に入っている	保護ダ
		イオードの不良(バッテ	リーな
		どを逆極性に接続すると,	これ
		を焼損します)	
	8.以上の項目に該当しない時	〇回路故障	

症 状	チェック項目	原    因
〇過大出力が	1.ショートバーがはずれていないか?	○ショートバーの取付け忘れまた
でる	3-4	はゆるみ
		○OVP回路の故障
·	2.出力電圧(電流)がさがらない	〇パワートランジスタの不良
		○プリーダ回路の故障
〇出力が不安	1.ショートバーがゆるんでいないか?	〇ショートバーの取付け不良
定		
	2.電源電圧は正常か?	〇入力電圧の範囲外
	3.負荷が特殊なものでないか	○2-4参照
	4.ドリフトが問題の時	○予熱時間は30分程度とつ
		てください。
	5.以上の項目に該当しない時	○回路の故障
〇リップル電	1.電源電圧は正常か?	○入力電圧がひくすぎる
圧が大きい		
	2.出力端子とセンシング端子が浮	○センシング端子をしっかり
	いてないか?	接続する。
	3.近くに強力な磁界または電界	〇電磁誘導
	(スライダック・トランス・発	(発生源から遠ざける,配
	振源がないか? 特に定電流時)	線は2本よりにする。)
	4.以上の項目に該当しない時	〇回路故障
		〇(再調整)

『PAD·Lシリーズ 旧型と新型とのワンコントロール運転の方法について"

- 〇旧型とは1980年3月以前に生産のもので、後面端子板は10Pです。
- ○新型とは1980年4月以後に生産のもので、後面端子板は12Pになっています。

#### 1. ワンコントロール並列運転について

図1のように新型・旧型間の配線をして並列運転を行ってください。 各出力端子は図2に従って配線してください。

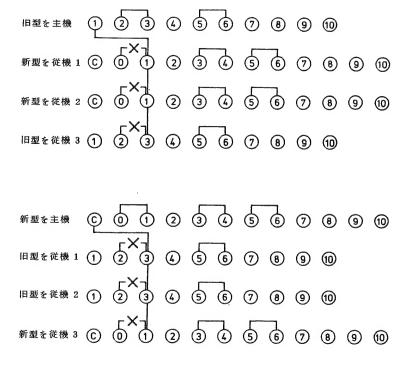
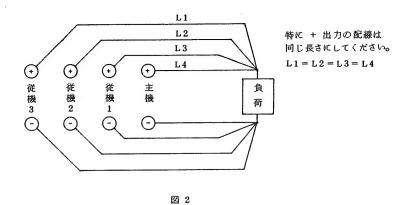
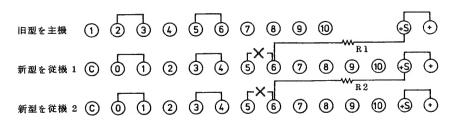


図 1



#### 2. ワンコントロール直列運転について



O R1.R2は新型の取説を参照してください。 また、出力端子の配線も新型の取説を参照してください。

図 3